

MRROC++ - Zadanie #482

ograniczenia na predkosc zadana

2011-05-19 13:49 - Tomek Winiarski

Status:	Zamknięty	Data rozpoczęcia:	2011-05-19
Priorytet:	Normalny	Data oddania:	
Przypisany do:	Tomek Winiarski	% Wykonania:	100%
Kategoria:	EDP	Szacowany czas:	0.00 godzina
Wersja docelowa:		Przepracowany czas:	0.00 godzina
Opis			
Podzagadnienia:			
Zadanie # 483: dodac numer osi do regulatora			Zamknięty
Zadanie # 484: dodac procent ograniczenia predkosciwoego			Zamknięty

Historia

#1 - 2011-05-19 16:14 - Tomek Winiarski

```
void motor_driven_effector::move_servos()  
sprawdzac sb->servo_command.parameters.move_macro_step[i]
```

#2 - 2011-05-19 16:20 - Tomek Winiarski

```
void servo_buffer::send_to_SERVO_GROUP()
```

#3 - 2011-05-19 17:13 - Tomek Winiarski

```
void regulator::insert_new_step(double ns)
```

#4 - 2011-05-19 21:15 - Tomek Winiarski

- Zmieniono Status z Nowy na Zamknięty